

MIKROMANIPULATORY MANUALNE

Wszystkie oferowane mikromanipulatory posiadają możliwość precyzyjnego pozycjonowania dowolnego narzędzia w przestrzeni. Na głowicy mikromanipulatora można zamontować np. mikroelektrody, kapilary do nastrzyków wewnątrzkomórkowych, mikrostrzykawkę, mikropompy dozujące i inne narzędzia. Poszczególne modele mikromanipulatorów różnią się dokładnością ruchów w trzech płaszczyznach. Najpopularniejszy model: M3 osiąga dokładność ruchów rzędu 0,1 mm w dwóch płaszczyznach (x i y). Dzięki zastosowaniu dodatkowej śruby mikrometrycznej zamontowanej przy głowicy urządzenia dokładność ruchu w trzeciej płaszczyźnie (z) wynosi 0,01 mm. Najdokładniejszy z mikromanipulatorów manualnych: model HS-6 osiąga dokładność rzędu 0,01 mm dla każdej z trzech płaszczyzn ruchu.

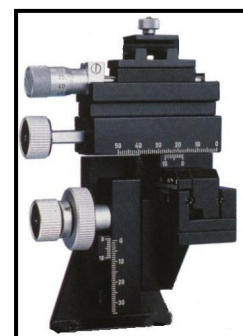
Podstawowe zastosowania

- elektrofizjologia
- nastrzyki wewnątrzkomórkowe
- neurobiologia
- techniki analizy instrumentalnej
- konstruowanie mikronarzędzi
- nanotechnologie

Akcesoria

- statywy magnetyczne
- statywy montażowe do stolików mikroskopowych
- podstawy uchylne
- blokady osi ruchu z mikromanipulatora
- adaptory, podstawy robocze

Poniższa tabela prezentuje podstawowe parametry mikromanipulatorów manualnych dostępnych w naszej ofercie. Prosimy o kontakt w celu dobrania odpowiedniego urządzenia do Państwa potrzeb.



Model	Zakres ruchów	Dokładność (odczyt ze skali)	Masa	Uwagi
M3	x: 37 mm y: 20 mm z: 25 mm	x: 0,1mm y: 0,1mm z: 0,01mm	650 g	W płaszczyźnie ruchu Z dodatkowa śruby mikrometryczna o max. długości ruchu 10 mm i dokładności skali do 0,01 m. Rzeczywista dokładność ruchu jest znacznie wyższa od możliwości odczytu ze skali.
MD4	x: 37 mm y: 20 mm z: 25 mm	x: 0,1mm y: 0,1mm z: 0,01mm	700 g	Wyposażony w dodatkowy uchwyt elektrody z możliwością niezależnego ustawienia w osi x oraz y
MMJ	x: 37 mm y: 20 mm z: 25 mm	x: 0,1mm y: 0,1mm z: 0,01mm	950 g	Joystick zapewnia możliwość dokładnego i w pełni powtarzalnego ruchu w jednej osi (przydatny np. w nastrzykach oocytów kręgowców). Wstępne ustawienie długości przesuwu podczas ruchu joysticka (zakres 0,35 do 4 mm)
HS6	x: 25 mm y: 25 mm z: 25 mm	x: 0,01mm y: 0,01mm z: 0,01mm	6 000 g	Najbardziej stabilny z mikromanipulatorów manualnych, nie wykazuje drgań własnych przy zastosowaniu odpowiednio stabilnego podłoża. Idealne narzędzie dla elektrofizjologów. Możliwość zautomatyzowania.